



MiR1000



El MiR1000 ha sido diseñado para automatizar y optimizar el transporte interno de cargas pesadas y palés con una capacidad de carga de 1.000 kg. Puede transportar cargas pesadas sin necesidad de medidas de seguridad exteriores, incluso en entornos muy dinámicos.

Uso concebido

Robot Móvil Autónomo (AMR)

Para pequeñas tareas de transporte dentro de la industria, la logística y los centros de salud

Color

Color

RAL9005 / Negro señales

Dimensiones

Longitud

1350 mm

Anchura	910 mm
Altura	320 mm
Altura con MiR EU Pallet Lift 1000	407 mm
Altura con MiR Pallet Lift 1000	414 mm
Peso (sin carga)	231 kg
Peso con MiR EU Pallet Lift 1000	298 kg
Peso con MiR Pallet Lift 1000	349 kg
Altura sobre el suelo	30 mm
Superficie de carga	1300 mm x 900 mm

Capacidad de carga

Capacidad de carga del robot	1000 kg
Dimensiones para el montaje de aplicaciones superiores	Footprint del robot. Póngase en contacto con MiR es caso de necesitar una aplicación superior de mayor tamaño.

Velocidad y rendimiento

Velocidad máxima	1.2 m/s / 4,3 km/h (carga útil máxima, superficie plana)
Tolerancia de huecos y repisas transitables	20 mm
Ancho mínimo: Giro	2600 mm (huella normal), 2500 mm (huella mínima)
Ancho mínimo: corredor	2100 mm (huella normal)
Distancia mínima entre cargadores	750 mm

Batería y carga

Opciones de carga	MiR Charge 48V, Battery Charger 48V 12A , Cable Charger Lite 48V 3A
MiR Charge 48V	El robot se comunica con MiR Charge 48 V a través de interfaz CAN. La carga solo se inicia cuando está presente la conexión del robot.
Corriente de carga, MiRCharge 48V	35 A
Tiempo de carga, MiRCharge 48V, 10% -90%	1 hora
Corriente de carga, cargador con cable	12 A o 3 A
Tiempo de carga, cargador con cable, 10% to 90%	3.5 horas (12 A)
Ciclo de carga de la batería	Mínimo 1000

Tensión de la batería	48 V
Capacidad de la batería	2 kWh (40 Ah a 48 V)
Autonomía de la batería	8 horas

Entorno

Rango de temperatura ambiente, funcionamiento	+5°C a 40°C
Rango de temperatura ambiente, almacenamiento	-10°C a 60°C
Humedad	10-95% sin-condensación
Entorno	Uso en interiores únicamente
Clase IP	IP21
Agua en el suelo	Puede circular por pequeños charcos de agua en el suelo
Cumplimiento	Norma de seguridad: CE, EN1525, ANSI B56.5 . EMC: EN12895, EN61000-6-2, EN61000-6-4

Seguridad

Funciones de seguridad	5 funciones de seguridad según ISO 13849-1. MiR1000 se detiene en caso de activarse una función de seguridad
------------------------	--

Conectividad, E/S

Conexiones E/S	4 entradas digitales, 4 salidas digitales, 1 puerto Ethernet con protocolo Modbus
Conexión WiFi	Router: 2.4 GHz y 5 GHz. Adaptador WiFi: 2.4 GHz y 5 GHz, 2 antenas internas.
Alimentación para módulos superiores	48 V / 20 A, 48 V SafePWR / 20 A compartido, 24 V / 2A.
Protocolo de comunicación	REST, Modbus

Sensores

Escáneres láser	2 uds.: SICK microScan 3. FoV: 360° hasta 30 m en un plano de 200 mm de altura.
Cámara 3D	2 uds.: Intel RealSense D435. FoV: Detecta objetos situados a una altura de 1.700 mm y a una distancia de 950 mm delante del robot. 114° de vista horizontal total. Vista desde el suelo, distancia mínima desde el robot: 250 mm
Sensores de proximidad	8 uds

